

ピックアップユニット ✨
pickup unit PIU28 series

θ 軸 NEWモデル 登場!
ロボット搬送に便利に使える!!

PRB

バックラッシレスモデル

実寸大

θ 用 入力軸

steppingモータ&原点フォトセンサ付も用意。
θ用入力軸は前進後退しないのでヘッドの軽量・高速動作を実現します。



日本ベアリング(株)の一軸アクチュエータ搭載事例。PIU & θのモータ付モデルを使用。

ストローク **8・12・16・20** mm

ピックアップユニット 本体サイズ
□28mmの 8・12・16・20 s t に取付

バックラッシレス ジョイント

回転をバックラッシレスで連結。高精度な搬送を実現します。

エア経路 内蔵(1経路)

配管が固定できるので、フレキシブルな回転ヘッドを実現。

後退端

ストローク

前進端



■基本仕様

モデルNo.	PRB2808	PRB812	PRB2816	PRB2820	
PIU対象機種 (注1)	外部入力	PIU2808□	PIU2812□	PIU2816B	PIU2820B
	ダクトモータ	PIU2808DM□	PIU2812DM□	PIU2816DMB	PIU2820DMB
回転角度	無限				
ヘッドストローク (最大)	8.5mm	12.5mm	16.5mm	20.5mm	
θ軸バックラッシュ	無し (注2)				
回転駆動方式	外部入力 (モータ付オプションあり)				
回転位置検出	無し (原点付オプションあり)				
エア回路方式	正圧用 (チャック) / 負圧用 (吸着)				
周囲温度	10~40°C				
潤滑	グリス注入 無給油使用				
θユニット単体質量 (注3)	165g	165g	165g	165g	
θ + PIU 組合せ質量 (注4)	417g	433g	459g	479g	
ヘッド質量 (上下+θ)	60g	60g	60g	60g	

- (注1) PIUをθ軸と組み合わせる場合、仕様により組合せ向きに制限があります。
 (注2) 停止精度はモータの静止角度誤差によります。
 (注3) θユニット質量はモータを含みません。
 (注4) PIU組合せ質量はPIU28□□DM I Bの場合です。

製品記号の読み方

PRB2808-C-MS024SB

θ軸
PRBシリーズ

PIU基本型式
 2808 : PIU2808用
 2812 : PIU2812用
 2816 : PIU2816用
 2820 : PIU2820用

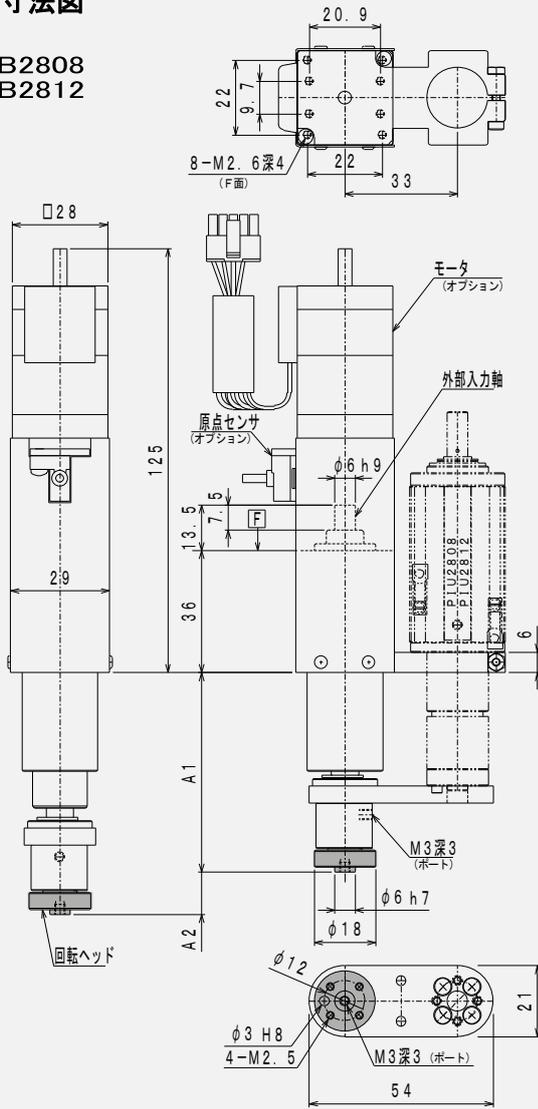
モータ付
 無記号 : なし
 MSO : モータ, 原点センサ付

エア回路仕様
 C : エアチャック用
 V : 吸着用

モータ記号
 24SB : ARM24SBK付
 オリエンタルモーター(株)
 αSTEP AR DC電源タイプ

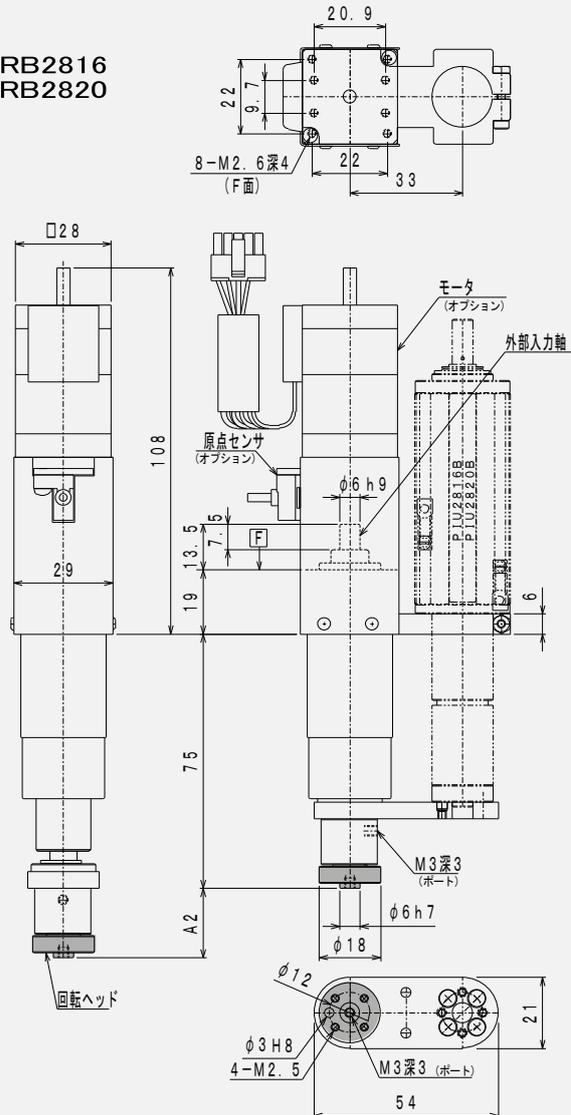
■外観寸法図

PRB2808
PRB2812



型式	A1	A2
PRB2808	51	8.5
PRB2812	59	12.5

PRB2816
PRB2820



型式	A2
PRB2816	16.5
PRB2820	20.5

・CADデータを用意しております。お問い合わせください。